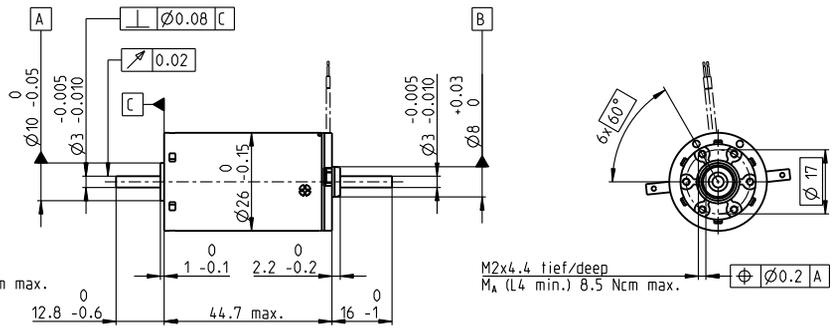
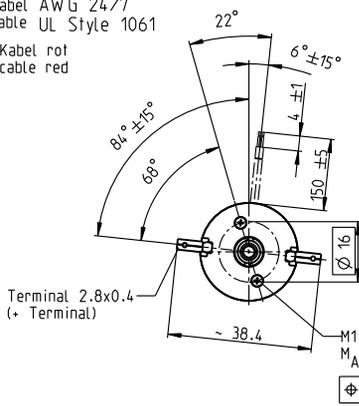


A-max 26 Ø26 mm, Graphitbürsten, 6 Watt

Kabel AWG 24/7
cable UL Style 1061

⊙ Kabel rot
cable red



M 1:2

- Lagerprogramm
- Standardprogramm
- Sonderprogramm (auf Anfrage)

Artikelnummern

mit Terminals	110946	110947	110948	110949	110950	110951	110952	110953	110954	110955	110956	110957
mit Kabel	353143	353144	353145	353146	353147	353148	353149	353150	353151	353152	353153	353154

Motordaten													
Werte bei Nennspannung													
1 Nennspannung	V	7.2	9	12	12	18	18	24	24	30	36	42	48
2 Leerlaufdrehzahl	min ⁻¹	9790	10500	10300	8510	8380	7510	8680	7950	8890	8500	8230	6280
3 Leerlaufstrom	mA	121	106	77.7	60.2	39.4	34.2	31	27.7	25.5	20.1	16.5	10.3
4 Nendrehzahl	min ⁻¹	8580	8840	8510	6210	5890	5000	6050	5250	6350	5950	5630	3590
5 Nennmoment (max. Dauerdrehmoment)	mNm	6.67	7.91	11	13.6	14.5	14.6	13.7	13.4	14.1	14.1	13.9	13.8
6 Nennstrom (max. Dauerbelastungsstrom)	A	1.08	1.08	1.08	1.08	0.755	0.679	0.554	0.498	0.467	0.373	0.305	0.203
7 Anhaltmoment	mNm	54.6	51.4	63.4	50.9	49.4	44	45.7	39.8	49.8	47.6	44.6	32.9
8 Anlaufstrom	A	7.89	6.36	5.79	3.84	2.45	1.96	1.76	1.41	1.57	1.2	0.931	0.461
9 Max. Wirkungsgrad	%	77	76	78	77	76	76	76	74	76	76	76	73
Kenndaten													
10 Anschlusswiderstand	Ω	0.912	1.41	2.07	3.13	7.36	9.19	13.6	17	19.1	30.1	45.1	104
11 Anschlussinduktivität	mH	0.101	0.138	0.254	0.372	0.861	1.07	1.42	1.69	2.13	3.35	4.85	10.8
12 Drehmomentkonstante	mNm/A	6.92	8.07	11	13.3	20.2	22.5	25.9	28.3	31.7	39.8	47.9	71.4
13 Drehzahlkonstante	min ⁻¹ /V	1380	1180	872	720	473	425	368	338	301	240	199	134
14 Kennliniensteigung	min ⁻¹ /mNm	182	207	165	170	173	174	193	204	181	181	188	195
15 Mechanische Anlaufzeitkonstante	ms	23.5	23.7	23.4	23.5	23.6	23.6	23.8	24	23.8	23.8	23.9	24.1
16 Rotorträgheitsmoment	gcm ²	12.3	10.9	13.6	13.2	13.1	13	11.8	11.2	12.5	12.5	12.2	11.8

Spezifikationen

Thermische Daten	
17 Therm. Widerstand Gehäuse-Luft	13.2 K/W
18 Therm. Widerstand Wicklung-Gehäuse	3.2 K/W
19 Therm. Zeitkonstante der Wicklung	12.5 s
20 Therm. Zeitkonstante des Motors	660 s
21 Umgebungstemperatur	-30...+85°C
22 Max. Wicklungstemperatur	+125°C

Mechanische Daten (Kugellager)	
23 Grenzdrehzahl	10400 min ⁻¹
24 Axialspiel	0.1 - 0.2 mm
25 Radialspiel	0.025 mm
26 Max. axiale Belastung (dynamisch)	5 N
27 Max. axiale Aufpresskraft (statisch)	75 N
(statisch, Welle abgestützt)	1200 N
28 Max. radiale Belastung, 5 mm ab Flansch	20 N

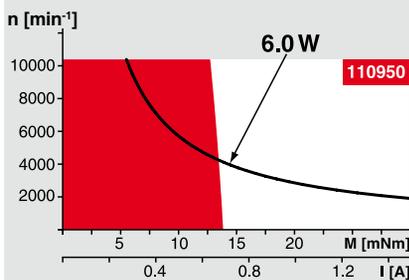
Mechanische Daten (Sinterlager)	
23 Grenzdrehzahl	10400 min ⁻¹
24 Axialspiel	0.1 - 0.2 mm
25 Radialspiel	0.012 mm
26 Max. axiale Belastung (dynamisch)	1.7 N
27 Max. axiale Aufpresskraft (statisch)	80 N
(statisch, Welle abgestützt)	1200 N
28 Max. radiale Belastung, 5 mm ab Flansch	5.5 N

Weitere Spezifikationen	
29 Polpaarzahl	1
30 Anzahl Kollektorsegmente	13
31 Motorgewicht	100 g

Motordaten gemäss Tabelle sind Nenndaten. Erläuterungen zu den Ziffern Seite 107.

Option
Sinterlager anstelle Kugellager

Betriebsbereiche

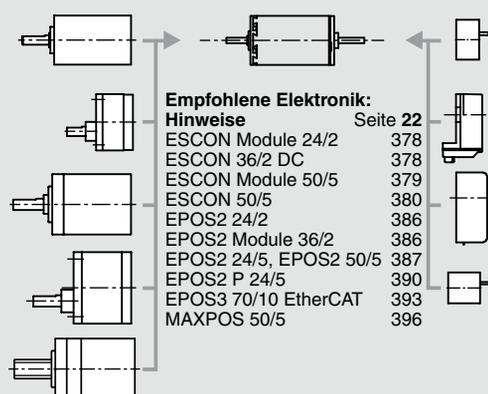


Legende

- Dauerbetriebsbereich**
Unter Berücksichtigung der angegebenen thermischen Widerstände (Ziffer 17 und 18) und einer Umgebungstemperatur von 25°C wird bei dauernder Belastung die maximal zulässige Rotortemperatur erreicht = thermische Grenze.
- Kurzzeitbetrieb**
Der Motor darf kurzzeitig und wiederkehrend überlastet werden.
- Typenleistung**

maxon Baukastensystem

- Planetengetriebe**
Ø26 mm
0.75 - 4.5 Nm
Seite 301
- Stirradgetriebe**
Ø30 mm
0.07 - 0.2 Nm
Seite 302
- Planetengetriebe**
Ø32 mm
0.75 - 6.0 Nm
Seite 303/304/307
- Stirradgetriebe**
Ø38 mm
0.1 - 0.6 Nm
Seite 313
- Spindelgetriebe**
Ø32 mm
Seite 334-336



Übersicht Seite 20-25

- Encoder MR**
128 - 1000 Imp.,
3 Kanal
Seite 355
- Encoder Enc**
22 mm
100 Imp., 2 Kanal
Seite 361
- Encoder HED_ 5540**
500 Imp.,
3 Kanal
Seite 363/365
- Encoder MEnc**
Ø13 mm
16 Imp., 2 Kanal
Seite 372